

# Application à la réduction d'un endomorphisme d'un espace vectoriel de dimension finie

Soit  $K$  un corps,  $E$  un espace vectoriel sur  $K$  de dimension finie et  $u: E \rightarrow E$  une application  $K$ -linéaire.

On définit une loi de composition externe

$$K[x] \times E \rightarrow E$$

$$(P, v) \mapsto P(u)v$$

où

$$P(u) = a_0 \text{Id} + a_1 u + a_2 u^2 + \dots + a_n u^n \in \text{End}(E)$$

$$\text{si } P = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_n x^n \in K[x]$$

Prop.  $E$  est un  $K[x]$ -module

$$\begin{aligned} \text{Dém.} \quad P \cdot (v + v') &= P(u)(v + v') \\ &= P(u)v + P(u)v' \\ &= P \cdot v + P \cdot v' \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (P+Q) \cdot v &= (P+Q)(u)v = \\ &= (P(u) + Q(u))v = \\ &= P(u)v + Q(u)v = P \cdot v + Q \cdot v \end{aligned}$$

$$1 \cdot v = 1(u) \cdot v = \text{Id}(v) = v$$

$$\begin{aligned} (PQ) \cdot v &= (PQ)(u)v = P(u) \circ Q(u)(v) = \\ &= P(u)(Q(u)v) = P \cdot (Q \cdot v) \quad \square \end{aligned}$$

Réciproquement, soit  $E$  un  $K[x]$ -module

Comme  $K \subseteq K[x]$  est un sous-anneau, on obtient une structure de  $K$ -module, i.e.  $K$ -espace vect., sur  $E$  par restriction

de la loi externe à  $K \times E$ .

Soit  $u: E \rightarrow E$  définie par  
 $u(v) = X \cdot v$

Montrons que  $u$  est  $K$ -linéaire :

$$u(v+v') = X \cdot (v+v') = Xv + Xv' \\ = u(v) + u(v')$$

$$u(\lambda v) = X \cdot (\lambda v) = X \cdot (\lambda \cdot v) \\ = (\lambda X) \cdot v = (\lambda X) \cdot v \\ = \lambda \cdot (X \cdot v) = \lambda u(v).$$

Par conséquent,  $u$  est un endomorphisme du  $K$ -espace vectoriel  $E$ .

Il est équivalent de se donner un  $K$ -espace vectoriel munis d'endomorphisme et de se donner un  $K[X]$ -module.

Si  $E$  est un  $K$ -espace vectoriel de dim. fini et  $u: E \rightarrow E$  un endomorphisme, que peut-on dire de la structure de  $K[X]$ -module induite sur  $E$  ?

Si  $v_1, \dots, v_n$  est une famille génératrice de  $E$  comme  $K$ -espace, elle est a fortiori génératrice de  $E$  comme  $K[X]$ -module.

En particulier,  $E$  est de type fini.  $E$  est donc un module de type fini sur un anneau principal

D'après le Th de classification

$$E \cong K[X]^n \oplus K[X]/(D_1) \oplus \dots \oplus K[X]/(D_d)$$

où  $D_i \in K[X]$ ,  $D_i \notin K$ ,  $D_i | D_{i+1}$

Comme  $\dim_K E < \infty$ , on a forcément  $r = 0$  car  $\dim_K K[x] = \infty$ . D'où

$$E \cong K[x]/(D_1) \oplus \dots \oplus K[x]/(D_l)$$

(isomorphisme de  $K[x]$ -modules)

Def. Les polynômes  $D_1, \dots, D_l$

ci-dessus sont les invariants de similitude de l'endomorphisme  $u$

Rappel. Soit  $u: E \rightarrow E$  et

$v: F \rightarrow F$  deux endomorphismes de  $K$ -espaces vectoriels de dim finie.

$u$  et  $v$  sont semblables s'il existe un isomorphisme  $\varphi: E \rightarrow F$

$$\varphi: E \rightarrow F$$

tel que

$$\varphi \circ v \circ \varphi^{-1} = u$$

Théorème: Soient  $u: E \rightarrow E$  et

$v: F \rightarrow F$  des endomorphismes de  $K$ -espaces vectoriels de dim finie.

Si et  $D_1, \dots, D_l$  les invariants de similitude de  $u$  et  $E_1, \dots, E_m$  ceux de  $v$ . Alors  $u$  et  $v$  sont semblables si  $l = m$  et

$$E_i = \lambda_i D_i \quad \text{on } \begin{matrix} i=1, \dots, l \\ \lambda_i \in K^* \end{matrix}$$

Demo. (L'est une conséquence immédiate de la classification des modules de type fini sur  $K[x]$ )

Exemple.  $K = \mathbb{Q}$ .  $E = \mathbb{K}^2$

et  $u: \mathbb{K}^2 \rightarrow \mathbb{K}^2$  de matrice  $\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$

Considérons  $\mathbb{Q}^2$  comme  $\mathbb{Q}[x]$ -module en définissant

$$P \cdot v = P(u)v \in \mathbb{Q}^2 \quad P \in \mathbb{Q}[x] \quad v \in \mathbb{Q}^2.$$

Déterminons les invariants de similitude de  $v \in \mathbb{Q}^2$ , les facteurs invariants du  $\mathbb{Q}[x]$ -module  $\mathbb{Q}^2$  qu'on veut déterminer.

Soit

$$\begin{aligned} f: \mathbb{Q}[x]^2 &\longrightarrow \mathbb{Q}^2 \\ (P, Q) &\longmapsto P \cdot e_1 + Q \cdot e_2 \end{aligned}$$

$f$  est  $\mathbb{Q}[x]$ -linéaire et surjective

$$\ker(f) = ?$$

$$\begin{aligned} f(x, 0) &= x \cdot e_1 + 0 \cdot e_2 = u(e_1) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \\ &= 2 \cdot e_1 + 1 \cdot e_2 = f(2, 1) \end{aligned}$$

$$\text{Autant dire } f(x-2, -1) = 0$$

$$\text{De même } f(-1, x-2) = 0$$

En fait

$$\ker(f) = ((x-2, -1), (-1, x-2)) = N$$

En effet,  $\supseteq$  est claire.

Pour démontrer  $\subseteq$  on quotientie

$\mathbb{Q}[x]^3$  par  $N$ . Donc

$\mathbb{Q}[x]^2/N$  on a

$$\begin{aligned} \overline{0} &= \overline{(x-2, -1)} = \overline{(x, 0) - (2, 1)} = \\ &= \overline{(x, 0)} - \overline{(2, 1)} \Rightarrow \overline{(x, 0)} = \overline{(2, 1)} \end{aligned}$$

$$\text{De même, } \overline{(0, x)} = \overline{(1, 2)}$$

De sorte, si  $P, Q \in \mathbb{Q}[x]$

$$\frac{(P, Q)}{a, b \in \mathbb{Q}} = \overline{(P, 0)} + \overline{(0, Q)} = \overline{(a, b)}$$

Donc  $\mathbb{Q}[x]^2/M$  est engendré  
 (comme  $\mathbb{Q}$ -corp rect. par  $\overline{(1,0)}$  et  $\overline{(0,1)}$ )  
 En particulier,  $\dim_{\mathbb{Q}} \mathbb{Q}[x]^2/M \leq 2$ .  
 Or  $N \subset \ker f$ , donc  $f$  induit  
 $f$  induit un morphisme de  $\mathbb{Q}[x]$ -  
 module

$$\bar{f} : \mathbb{Q}[x]^2/M \longrightarrow \mathbb{Q}^2$$

(comme  $f$  est surjectif,  $\bar{f}$  est  
 surjectif). Comme  $\dim_{\mathbb{Q}} \mathbb{Q}[x]^2/M \leq 2$ ,

Dn corps  $\dim_{\mathbb{Q}} \mathbb{Q}[x]^2/M = 2$   
 et  $\bar{f}$  est bijective. En particulier  
 $\bar{f}$  est injective et donc  $N = \ker(f)$

Par conséquent

$$\ker(f) = \left( \begin{pmatrix} x-2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ x-2 \end{pmatrix} \right)$$

$$\subseteq \mathbb{Q}[x]^2 = x \cdot I_2 - u!$$

Soit

$$a = \begin{pmatrix} x-2 & -1 \\ -1 & x-2 \end{pmatrix} \in M_{2 \times 2}(\mathbb{Q}[x])$$

On pourrait appliquer l'algorithme  
 de Smith mais puisque on  
 ne veut que déterminer les  
 diviseurs de similitude de  $u$   
 on peut le trouver directement  
 en sachant que les facteurs  
 invariants de  $a$  sont

$$(d_1) = (x-2, -1, -1, x-2) = \mathbb{Q}(x)$$

$$(-1)^{-1} d_1 \in \mathbb{Q}^\times$$

$$(d_1 d_2) = (\det(xI - u)) =$$

$$= (x^2 - 4x + 3)$$

i.e. on peut prendre  $d_2 = x^2 - 4x + 3$

C'est le polynôme caractéristique de  $u$  !  
 $u$  possède qu'un seul invariant de similitude à savoir  $x^2 - 4x + 3 = D_1$

Exemple  $u = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in M_{2 \times 2}(\mathbb{Q})$ ,  
 Quels invariants de similitude ?

$$a = xI_2 - u = \begin{pmatrix} x-1 & 0 \\ 0 & x-1 \end{pmatrix}$$

Car  $x-1 | x-1$  dans  $\mathbb{Q}[x]$ ,

l'algorithme de Smith est tout de suite terminé. Les invariants de similitude de  $u$  sont donc  $x-1, x-1$ . (il y en a deux)

Exemple  $u = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$a = xI_2 - u = \begin{pmatrix} x-1 & -1 \\ 0 & x-1 \end{pmatrix}$$

Les invariants de similitude de  $u$  sont ;  
 $(x-1)^2$  (un seul)

Exo.  $u = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$  Quels invariants de similitude ?

On va montrer que le dernier invariant de similitude d'un endomorphisme est son polynôme minimal.  
 Pour cela, on aura besoin de la notion suivante.

Def. Soit  $A$  un anneau et  $M$  un  $A$ -module. L'annihilateur de  $M$  est le sous-ensemble de  $A$  défini par  
 $\text{ann}(M) = \{a \in A \mid \forall m \in M \quad a.m = 0\}$

Prop.  $\text{ann}(M)$  est un idéal de  $A$  (exo)

## Exemples.

1)  $A = \mathbb{Z}$ ,  $M = \mathbb{Z}/2 \oplus \mathbb{Z}/4 \oplus \mathbb{Z}/3 \oplus \mathbb{Z}/6$   
 $\text{ann}(M) = 12\mathbb{Z}$ .

2)  $M = A^n$ ,  $n \neq 0$   $\text{ann}(M) = (0)$   
 plus généralement, si  $M$  de tf. sur  $A$  nul et  $\text{rang } M \neq 0$ , alors  
 $\text{ann}(M) = (0)$

3)  $M = A/(d_1) \oplus \dots \oplus A/(d_e)$   
 A principal,  $d_i | d_{i+1}$   
 $\text{ann}(M) = (1_e)$

Prop. Soit  $E$  un  $K$ -esp. vect. de dim finie et  $v: E \rightarrow E$  un endomorphisme.  
 Soient  $D_1, \dots, D_e \in K[x]$  les invariants de similitude de  $v$ . Alors

$$\text{ann}_{K[x]}(E) = (D_e)$$

En particulier,  $D_e$  est le polynôme minimal de  $v$ .

Demo.  $E \cong \bigoplus_{K[x]} A/(D_1) \oplus \dots \oplus A/(D_e)$   
 où  $D_i | D_{i+1}$ ,  $D_i \in K[x]$   
 On a

$$\begin{aligned} \text{ann}_{K[x]}(E) &= \text{ann}_{K[x]}(A/D_1 \oplus \dots \oplus A/D_e) \\ &= (D_e) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{ann}_{K[x]}(E) &= \{P \in K[x] \mid \forall v \in E : P(v) = 0\} \\ &= \{P \in K[x] \mid \forall v \in E : P(v)v = 0\} \\ &= \{P \in K[x] \mid P(v) = 0\} \subseteq K[x] \end{aligned}$$

qui est engendré par le polynôme minimal de  $v$  par définition.  $\square$

## Théorème (Cayley - Hamilton)

Soit  $u: E \rightarrow E$  un endomorphisme d'un K-espace vectoriel de dim finie.

Soit  $\det(x\text{id} - u) = P(x)$  son polynôme caractéristique. Alors  $P(u) = 0$ .

Démo. On peut supposer que  $E = K^n$  et que  $u \in M_{n \times n}(K)$ .

Comme on a vu ci-dessus les invariants de similitude de  $u$  sont les facteurs invariants non inversibles de la matrice caractéristique de  $u$ :

$$a = xI_n - u \in M_{n \times n}(K[x])$$

Soient  $d_1, \dots, d_n$  les facteurs invariants de  $a$ . On a

$$d_1 \cdots d_n = \det(a) = P(x)$$

Soient  $D_1, \dots, D_l$  les invariants de similitude de  $u$ , i.e.,  $D_1 = d_{n-l+1}, \dots, D_l = d_n$  et  $d_1, \dots, d_{n-l} \in K[x]^* = K^*$

Comme  $d_n(u) = 0$  (car  $d_n$  est le polynôme minimal de  $u$ ), on a

$$P(u) = (d_1 \cdots d_n)(u) = d_1(u) \cdots d_n(u) = 0 \quad \square$$

De même, on peut facilement montrer qu'un endomorphisme est diagonalisable si son polynôme minimal est scindé sur  $K$  et est à racines simples (c'est le Th. chinois!)

Exemple :  $K = \mathbb{Q}$

$$u = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \in M_{3 \times 3}(\mathbb{Q})$$

Déterminer les invariants de similitude de  $u$ .

$a = xI_3 - u$  et on effectue l'algo du Smith pour obtenir

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & x^3 - 6x^2 + 10x - 4 \end{pmatrix}$$

$$D_1 = x^3 - 6x^2 + 10x - 4 \quad \text{diagonizable.}$$

Exemple  $K = \mathbb{Q}$   $u = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Déterminer les invariants de similitude de  $u$ :

$$x - x^2 \quad \text{non diagonalisable!}$$